# A Hyperplane in $\mathbb{P}_3$

Linear Algebra MATH 2076



Hyperplane in  $\mathbb{P}_3$ 

(日) (同) (三) (三)

# The Problem and Our Strategy

Let  $\mathbb{W}$  be the space of all polynomials  $\boldsymbol{p}$  in  $\mathbb{P}_3$  that satisfy  $\boldsymbol{p}(2) = 0$ .

# The Problem and Our Strategy

Let  $\mathbb{W}$  be the space of all polynomials  $\boldsymbol{p}$  in  $\mathbb{P}_3$  that satisfy  $\boldsymbol{p}(2) = 0$ . Here we:

# The Problem and Our Strategy

Let  $\mathbb{W}$  be the space of all polynomials  $\boldsymbol{p}$  in  $\mathbb{P}_3$  that satisfy  $\boldsymbol{p}(2) = 0$ . Here we:

• Explain why  $\mathbb{W}$  is a vector subspace of  $\mathbb{P}_3$ .

- Explain why  $\mathbb{W}$  is a vector subspace of  $\mathbb{P}_3$ .
- Find a basis  $\mathcal B$  for  $\mathbb W$  and determine the dimension of  $\mathbb W$ .

- Explain why  $\mathbb{W}$  is a vector subspace of  $\mathbb{P}_3$ .
- Find a basis  ${\mathcal B}$  for  ${\mathbb W}$  and determine the dimension of  ${\mathbb W}$ .
- Find the  $\mathcal{B}$ -coordinate vector for  $\boldsymbol{p}(t) = (t-1)(t-2)(t-3)$ .

\* E \* \* E \*

- Explain why  $\mathbb{W}$  is a vector subspace of  $\mathbb{P}_3$ .
- Find a basis  $\mathcal B$  for  $\mathbb W$  and determine the dimension of  $\mathbb W$ .
- Find the  $\mathcal{B}$ -coordinate vector for  $\boldsymbol{p}(t) = (t-1)(t-2)(t-3)$ .

We make extensive use of coordinate vectors, so you might want to review this material.

A = A = A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A

- Explain why  $\mathbb{W}$  is a vector subspace of  $\mathbb{P}_3$ .
- Find a basis  $\mathcal B$  for  $\mathbb W$  and determine the dimension of  $\mathbb W$ .
- Find the  $\mathcal{B}$ -coordinate vector for  $\boldsymbol{p}(t) = (t-1)(t-2)(t-3)$ .

We make extensive use of coordinate vectors, so you might want to review this material. In particular, remember that:

A = A = A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A
 A

- Explain why  $\mathbb{W}$  is a vector subspace of  $\mathbb{P}_3$ .
- Find a basis  $\mathcal B$  for  $\mathbb W$  and determine the dimension of  $\mathbb W$ .
- Find the  $\mathcal{B}$ -coordinate vector for  $\boldsymbol{p}(t) = (t-1)(t-2)(t-3)$ .

We make extensive use of coordinate vectors, so you might want to review this material. In particular, remember that:

• vectors are LI if and only if their coordinate vectors are LI, and,

A = A = A

- Explain why  $\mathbb{W}$  is a vector subspace of  $\mathbb{P}_3$ .
- Find a basis  $\mathcal B$  for  $\mathbb W$  and determine the dimension of  $\mathbb W$ .
- Find the  $\mathcal{B}$ -coordinate vector for  $\boldsymbol{p}(t) = (t-1)(t-2)(t-3)$ .

We make extensive use of coordinate vectors, so you might want to review this material. In particular, remember that:

- vectors are LI if and only if their coordinate vectors are LI, and,
- coordinate maps "preserve" all linear combinations.

< ロ > < 同 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ >

It is straightforward to check that  $\mathbb{W}$  is a vector subspace of  $\mathbb{P}_3$ .

 $\mathbb{W}$  is all polynomials  $\boldsymbol{p}$  in  $\mathbb{P}_3$  that satisfy  $\boldsymbol{p}(2) = 0$ 

0		
5	ection	<u> </u>
5	cetion	_

It is straightforward to check that  $\mathbb{W}$  is a vector subspace of  $\mathbb{P}_3$ . Since the polynomial  $\boldsymbol{q}_1$ , given by  $\boldsymbol{q}_1(t) = t - 2$ , belongs to  $\mathbb{W}$ ,  $\mathbb{W}$  is not the zero subspace.

 $\mathbb W$  is all polynomials  $\boldsymbol{p}$  in  $\mathbb P_3$  that satisfy  $\boldsymbol{p}(2)=0$ 

It is straightforward to check that  $\mathbb{W}$  is a vector subspace of  $\mathbb{P}_3$ .

Since the polynomial  $\boldsymbol{q}_1$ , given by  $\boldsymbol{q}_1(t) = t - 2$ , belongs to  $\mathbb{W}$ ,  $\mathbb{W}$  is not the zero subspace. Also,  $\mathbb{W} \neq \mathbb{P}_3$  (for example, because  $t^3$  is not in  $\mathbb{W}$ ).

W is all polynomials  $\boldsymbol{p}$  in  $\mathbb{P}_3$  that satisfy  $\boldsymbol{p}(2) = 0$ 

It is straightforward to check that  $\mathbb{W}$  is a vector subspace of  $\mathbb{P}_3$ .

Since the polynomial  $\boldsymbol{q}_1$ , given by  $\boldsymbol{q}_1(t) = t - 2$ , belongs to  $\mathbb{W}$ ,  $\mathbb{W}$  is not the zero subspace. Also,  $\mathbb{W} \neq \mathbb{P}_3$  (for example, because  $t^3$  is not in  $\mathbb{W}$ ).

Since  $\{\vec{0}\} \neq \mathbb{W} \neq \mathbb{P}_3$ ,  $1 \leq \dim \mathbb{W} \leq 3$ .

W is all polynomials  $\boldsymbol{p}$  in  $\mathbb{P}_3$  that satisfy  $\boldsymbol{p}(2) = 0$ 

< ロ > < 同 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ >

It is straightforward to check that  $\mathbb{W}$  is a vector subspace of  $\mathbb{P}_3$ .

Since the polynomial  $\boldsymbol{q}_1$ , given by  $\boldsymbol{q}_1(t) = t - 2$ , belongs to  $\mathbb{W}$ ,  $\mathbb{W}$  is not the zero subspace. Also,  $\mathbb{W} \neq \mathbb{P}_3$  (for example, because  $\boldsymbol{t}^3$  is not in  $\mathbb{W}$ ).

Since  $\{\vec{0}\} \neq \mathbb{W} \neq \mathbb{P}_3$ ,  $1 \leq \dim \mathbb{W} \leq 3$ .

Let's find a few more polynomials in  $\mathbb{W}$ .

W is all polynomials  $\boldsymbol{p}$  in  $\mathbb{P}_3$  that satisfy  $\boldsymbol{p}(2) = 0$ 

> < 同> < 三> < 三>

It is straightforward to check that  $\mathbb W$  is a vector subspace of  $\mathbb P_3.$ 

Since the polynomial  $\boldsymbol{q}_1$ , given by  $\boldsymbol{q}_1(t) = t - 2$ , belongs to  $\mathbb{W}$ ,  $\mathbb{W}$  is not the zero subspace. Also,  $\mathbb{W} \neq \mathbb{P}_3$  (for example, because  $t^3$  is not in  $\mathbb{W}$ ).

Since  $\{\vec{0}\} \neq \mathbb{W} \neq \mathbb{P}_3$ ,  $1 \leq \dim \mathbb{W} \leq 3$ .

Let's find a few more polynomials in  $\mathbb{W}$ . Of course,  $sq_1$  is in  $\mathbb{W}$  for any scalar *s*, but we want more than just scalar multiples.

W is all polynomials  $\boldsymbol{p}$  in  $\mathbb{P}_3$  that satisfy  $\boldsymbol{p}(2) = 0$ 

イロト イポト イヨト イヨト

It is straightforward to check that  $\mathbb{W}$  is a vector subspace of  $\mathbb{P}_3$ .

Since the polynomial  $\boldsymbol{q}_1$ , given by  $\boldsymbol{q}_1(t) = t - 2$ , belongs to  $\mathbb{W}$ ,  $\mathbb{W}$  is not the zero subspace. Also,  $\mathbb{W} \neq \mathbb{P}_3$  (for example, because  $\boldsymbol{t}^3$  is not in  $\mathbb{W}$ ).

Since  $\{\vec{0}\} \neq \mathbb{W} \neq \mathbb{P}_3$ ,  $1 \leq \dim \mathbb{W} \leq 3$ .

Let's find a few more polynomials in  $\mathbb{W}$ . Of course,  $sq_1$  is in  $\mathbb{W}$  for any scalar *s*, but we want more than just scalar multiples.

Notice that  $\boldsymbol{q}_2 = \boldsymbol{t} \cdot \boldsymbol{q}_1$  and  $\boldsymbol{q}_3 = \boldsymbol{t}^2 \cdot \boldsymbol{q}_1$  both belong to  $\mathbb{W}$ .

W is all polynomials  $\boldsymbol{p}$  in  $\mathbb{P}_3$  that satisfy  $\boldsymbol{p}(2) = 0$ 

It is straightforward to check that  $\mathbb W$  is a vector subspace of  $\mathbb P_3.$ 

Since the polynomial  $\boldsymbol{q}_1$ , given by  $\boldsymbol{q}_1(t) = t - 2$ , belongs to  $\mathbb{W}$ ,  $\mathbb{W}$  is not the zero subspace. Also,  $\mathbb{W} \neq \mathbb{P}_3$  (for example, because  $t^3$  is not in  $\mathbb{W}$ ).

Since  $\{\vec{0}\} \neq \mathbb{W} \neq \mathbb{P}_3$ ,  $1 \leq \dim \mathbb{W} \leq 3$ .

Let's find a few more polynomials in  $\mathbb{W}$ . Of course,  $sq_1$  is in  $\mathbb{W}$  for any scalar *s*, but we want more than just scalar multiples.

Notice that  $\boldsymbol{q}_2 = \boldsymbol{t} \cdot \boldsymbol{q}_1$  and  $\boldsymbol{q}_3 = \boldsymbol{t}^2 \cdot \boldsymbol{q}_1$  both belong to  $\mathbb{W}$ .

So, we have three polynomials,  $\boldsymbol{q}_1, \boldsymbol{q}_2, \boldsymbol{q}_3$ , that are all in  $\mathbb{W}$ .

W is all polynomials  $\boldsymbol{p}$  in  $\mathbb{P}_3$  that satisfy  $\boldsymbol{p}(2) = 0$ 

It is straightforward to check that  $\mathbb W$  is a vector subspace of  $\mathbb P_3.$ 

Since the polynomial  $\boldsymbol{q}_1$ , given by  $\boldsymbol{q}_1(t) = t - 2$ , belongs to  $\mathbb{W}$ ,  $\mathbb{W}$  is not the zero subspace. Also,  $\mathbb{W} \neq \mathbb{P}_3$  (for example, because  $t^3$  is not in  $\mathbb{W}$ ).

Since  $\{\vec{0}\} \neq \mathbb{W} \neq \mathbb{P}_3$ ,  $1 \leq \dim \mathbb{W} \leq 3$ .

Let's find a few more polynomials in  $\mathbb{W}$ . Of course,  $sq_1$  is in  $\mathbb{W}$  for any scalar *s*, but we want more than just scalar multiples.

Notice that  $\boldsymbol{q}_2 = \boldsymbol{t} \cdot \boldsymbol{q}_1$  and  $\boldsymbol{q}_3 = \boldsymbol{t}^2 \cdot \boldsymbol{q}_1$  both belong to  $\mathbb{W}$ .

So, we have three polynomials,  $\boldsymbol{q}_1, \boldsymbol{q}_2, \boldsymbol{q}_3$ , that are all in  $\mathbb{W}$ . Are these LI?

W is all polynomials  $\boldsymbol{p}$  in  $\mathbb{P}_3$  that satisfy  $\boldsymbol{p}(2) = 0$ 

We have three polynomials,  $\boldsymbol{q}_1, \boldsymbol{q}_2 = \boldsymbol{t} \cdot \boldsymbol{q}_1, \boldsymbol{q}_3 = \boldsymbol{t}^2 \cdot \boldsymbol{q}_1$  that are all in  $\mathbb{W}$ . Here

$$q_1(t) = t - 2 = -2 + t$$
  

$$q_2(t) = t(t - 2) = -2t + t^2$$
  

$$q_3(t) = t^2(t - 2) = -2t^2 + t^3.$$

 $\mathbb W$  is all polynomials  ${\pmb p}$  in  $\mathbb P_3$  that satisfy  ${\pmb p}(2)=0$ 

We have three polynomials,  $\boldsymbol{q}_1, \boldsymbol{q}_2 = \boldsymbol{t} \cdot \boldsymbol{q}_1, \boldsymbol{q}_3 = \boldsymbol{t}^2 \cdot \boldsymbol{q}_1$  that are all in  $\mathbb{W}$ . Here

$$q_1(t) = t - 2 = -2 + t$$
  

$$q_2(t) = t(t - 2) = -2t + t^2$$
  

$$q_3(t) = t^2(t - 2) = -2t^2 + t^3.$$

If these are LI, then they form a basis. Right? Why?

 $\mathbb W$  is all polynomials  ${\pmb p}$  in  $\mathbb P_3$  that satisfy  ${\pmb p}(2)=0$ 

We have three polynomials,  $\boldsymbol{q}_1, \boldsymbol{q}_2 = \boldsymbol{t} \cdot \boldsymbol{q}_1, \boldsymbol{q}_3 = \boldsymbol{t}^2 \cdot \boldsymbol{q}_1$  that are all in  $\mathbb{W}$ . Here

$$q_1(t) = t - 2 = -2 + t$$
  

$$q_2(t) = t(t - 2) = -2t + t^2$$
  

$$q_3(t) = t^2(t - 2) = -2t^2 + t^3.$$

If these are LI, then they form a basis. Right? Why?

To check for LI, we could look at  $s_1 \boldsymbol{q}_1 + s_2 \boldsymbol{q}_2 + s_3 \boldsymbol{q}_3 = \boldsymbol{0}$  and explain why this means that  $s_1 = s_2 = s_3 = 0$ .

We have three polynomials,  $\boldsymbol{q}_1, \boldsymbol{q}_2 = \boldsymbol{t} \cdot \boldsymbol{q}_1, \boldsymbol{q}_3 = \boldsymbol{t}^2 \cdot \boldsymbol{q}_1$  that are all in  $\mathbb{W}$ . Here

$$q_1(t) = t - 2 = -2 + t$$
  

$$q_2(t) = t(t - 2) = -2t + t^2$$
  

$$q_3(t) = t^2(t - 2) = -2t^2 + t^3.$$

If these are LI, then they form a basis. Right? Why?

To check for LI, we could look at  $s_1 \boldsymbol{q}_1 + s_2 \boldsymbol{q}_2 + s_3 \boldsymbol{q}_3 = \boldsymbol{0}$  and explain why this means that  $s_1 = s_2 = s_3 = 0$ .

Instead, we use the fact that vectors are LI iff their coord vectors are LI.

We have three polynomials,  $\boldsymbol{q}_1, \boldsymbol{q}_2 = \boldsymbol{t} \cdot \boldsymbol{q}_1, \boldsymbol{q}_3 = \boldsymbol{t}^2 \cdot \boldsymbol{q}_1$  that are all in  $\mathbb{W}$ . Here

$$q_1(t) = t - 2 = -2 + t$$
  

$$q_2(t) = t(t - 2) = -2t + t^2$$
  

$$q_3(t) = t^2(t - 2) = -2t^2 + t^3.$$

If these are LI, then they form a basis. Right? Why?

To check for LI, we could look at  $s_1 \boldsymbol{q}_1 + s_2 \boldsymbol{q}_2 + s_3 \boldsymbol{q}_3 = \boldsymbol{0}$  and explain why this means that  $s_1 = s_2 = s_3 = 0$ .

Instead, we use the fact that vectors are LI iff their coord vectors are LI.

To employ this strategy, we need a basis for  $\mathbb{P}_3$ .

We have three polynomials,  $q_1, q_2 = t \cdot q_1, q_3 = t^2 \cdot q_1$  that are all in  $\mathbb{W}$ . Here

$$q_1(t) = t - 2 = -2 + t$$
  

$$q_2(t) = t(t - 2) = -2t + t^2$$
  

$$q_3(t) = t^2(t - 2) = -2t^2 + t^3.$$

If these are LI, then they form a basis. Right? Why?

To check for LI, we could look at  $s_1 \boldsymbol{q}_1 + s_2 \boldsymbol{q}_2 + s_3 \boldsymbol{q}_3 = \boldsymbol{0}$  and explain why this means that  $s_1 = s_2 = s_3 = 0$ .

Instead, we use the fact that vectors are LI iff their coord vectors are LI.

To employ this strategy, we need a basis for  $\mathbb{P}_3$ . We use the standard basis,  $\mathcal{P} = \{1, t, t^2, t^3\}$ .

The three polynomials  ${\pmb q}_1, {\pmb q}_2, {\pmb q}_3$  are in  ${\mathbb W};$  here

$$q_1(t) = t - 2 = -2 + t$$
  

$$q_2(t) = t(t - 2) = -2t + t^2$$
  

$$q_3(t) = t^2(t - 2) = -2t^2 + t^3.$$

#### W is all polynomials $\boldsymbol{p}$ in $\mathbb{P}_3$ that satisfy $\boldsymbol{p}(2) = 0$

The three polynomials  ${\pmb q}_1, {\pmb q}_2, {\pmb q}_3$  are in  ${\mathbb W};$  here

$$\begin{aligned} \mathbf{q}_1(t) &= t - 2 = -2 + t \\ \mathbf{q}_2(t) &= t(t - 2) = -2t + t^2 \\ \mathbf{q}_3(t) &= t^2(t - 2) = -2t^2 + t^3. \end{aligned}$$

Using the standard basis,  $\mathcal{P} = \{1, t, t^2, t^3\}$ , we see that the  $\mathcal{P}$ -coordinate vectors for  $\boldsymbol{q}_1, \boldsymbol{q}_2, \boldsymbol{q}_3$  are

$$\begin{bmatrix} \boldsymbol{q}_1 \end{bmatrix}_{\mathcal{P}} = \begin{bmatrix} -2\\1\\0\\0 \end{bmatrix} \quad \text{and} \quad \begin{bmatrix} \boldsymbol{q}_2 \end{bmatrix}_{\mathcal{P}} = \begin{bmatrix} 0\\-2\\1\\0 \end{bmatrix} \quad \text{and} \quad \begin{bmatrix} \boldsymbol{q}_3 \end{bmatrix}_{\mathcal{P}} = \begin{bmatrix} 0\\0\\-2\\1 \end{bmatrix}$$

W is all polynomials  $\boldsymbol{p}$  in  $\mathbb{P}_3$  that satisfy  $\boldsymbol{p}(2) = 0$ ,  $\boldsymbol{p}_1, \boldsymbol{p}_2, \boldsymbol{p}_3, \boldsymbol{p}_3,$ 

The three polynomials  ${\pmb q}_1, {\pmb q}_2, {\pmb q}_3$  are in  ${\mathbb W};$  here

$$\begin{aligned} \mathbf{q}_1(t) &= t - 2 = -2 + t \\ \mathbf{q}_2(t) &= t(t - 2) = -2t + t^2 \\ \mathbf{q}_3(t) &= t^2(t - 2) = -2t^2 + t^3. \end{aligned}$$

Using the standard basis,  $\mathcal{P} = \{1, t, t^2, t^3\}$ , we see that the  $\mathcal{P}$ -coordinate vectors for  $\boldsymbol{q}_1, \boldsymbol{q}_2, \boldsymbol{q}_3$  are

$$\begin{bmatrix} \boldsymbol{q}_1 \end{bmatrix}_{\mathcal{P}} = \begin{bmatrix} -2\\1\\0\\0 \end{bmatrix} \quad \text{and} \quad \begin{bmatrix} \boldsymbol{q}_2 \end{bmatrix}_{\mathcal{P}} = \begin{bmatrix} 0\\-2\\1\\0 \end{bmatrix} \quad \text{and} \quad \begin{bmatrix} \boldsymbol{q}_3 \end{bmatrix}_{\mathcal{P}} = \begin{bmatrix} 0\\0\\-2\\1 \end{bmatrix}$$

How do we test these for linear independence?

W is all polynomials  $\boldsymbol{p}$  in  $\mathbb{P}_3$  that satisfy  $\boldsymbol{p}(2) = 0$ ,  $\boldsymbol{p}_1$ ,  $\boldsymbol{p}_2$ ,  $\boldsymbol{p}_3$ 

The three polynomials  ${\pmb q}_1, {\pmb q}_2, {\pmb q}_3$  are in  ${\mathbb W};$  here

$$\begin{aligned} \mathbf{q}_1(t) &= t - 2 = -2 + t \\ \mathbf{q}_2(t) &= t(t - 2) = -2t + t^2 \\ \mathbf{q}_3(t) &= t^2(t - 2) = -2t^2 + t^3. \end{aligned}$$

Using the standard basis,  $\mathcal{P} = \{1, t, t^2, t^3\}$ , we see that the  $\mathcal{P}$ -coordinate vectors for  $q_1, q_2, q_3$  are

$$\begin{bmatrix} \boldsymbol{q}_1 \end{bmatrix}_{\mathcal{P}} = \begin{bmatrix} -2\\1\\0\\0 \end{bmatrix} \text{ and } \begin{bmatrix} \boldsymbol{q}_2 \end{bmatrix}_{\mathcal{P}} = \begin{bmatrix} 0\\-2\\1\\0 \end{bmatrix} \text{ and } \begin{bmatrix} \boldsymbol{q}_3 \end{bmatrix}_{\mathcal{P}} = \begin{bmatrix} 0\\0\\-2\\1 \end{bmatrix}$$

How do we test these for linear independence? They're just vectors in  $\mathbb{R}^4$ .

W is all polynomials  $\boldsymbol{p}$  in  $\mathbb{P}_3$  that satisfy  $\boldsymbol{p}(2) = 0$ ,  $\boldsymbol{p}_1, \boldsymbol{p}_2, \boldsymbol{p}_3, \boldsymbol{p}_3,$ 

The three polynomials  ${\pmb q}_1, {\pmb q}_2, {\pmb q}_3$  are in  ${\mathbb W};$  here

$$\begin{aligned} \mathbf{q}_1(t) &= t - 2 = -2 + t \\ \mathbf{q}_2(t) &= t(t - 2) = -2t + t^2 \\ \mathbf{q}_3(t) &= t^2(t - 2) = -2t^2 + t^3. \end{aligned}$$

Using the standard basis,  $\mathcal{P} = \{1, t, t^2, t^3\}$ , we see that the  $\mathcal{P}$ -coordinate vectors for  $q_1, q_2, q_3$  are

$$\begin{bmatrix} \boldsymbol{q}_1 \end{bmatrix}_{\mathcal{P}} = \begin{bmatrix} -2\\1\\0\\0 \end{bmatrix} \text{ and } \begin{bmatrix} \boldsymbol{q}_2 \end{bmatrix}_{\mathcal{P}} = \begin{bmatrix} 0\\-2\\1\\0 \end{bmatrix} \text{ and } \begin{bmatrix} \boldsymbol{q}_3 \end{bmatrix}_{\mathcal{P}} = \begin{bmatrix} 0\\0\\-2\\1 \end{bmatrix}$$

How do we test these for linear independence? They're just vectors in  $\mathbb{R}^4$ .

We look at the matrix 
$$\Big[ [oldsymbol{q}_1]_{\mathcal{P}} [oldsymbol{q}_2]_{\mathcal{P}} [oldsymbol{q}_3]_{\mathcal{P}} \Big].$$

W is all polynomials  $\boldsymbol{p}$  in  $\mathbb{P}_3$  that satisfy  $\boldsymbol{p}(2) = 0$ ,  $\boldsymbol{p}_1, \boldsymbol{p}_2, \boldsymbol{p}_3, \boldsymbol{p}_3,$ 

The polynomials  $\boldsymbol{q}_1, \boldsymbol{q}_2, \boldsymbol{q}_3$  are LI iff  $[\boldsymbol{q}_1]_{\mathcal{P}}, [\boldsymbol{q}_2]_{\mathcal{P}}, [\boldsymbol{q}_3]_{\mathcal{P}}$  are LI. To see if these  $\mathcal{P}$ -coordinate vectors are LI, we look at the matrix

$$\left[ \left[ oldsymbol{q}_1 
ight]_{\mathcal{P}} \left[ oldsymbol{q}_2 
ight]_{\mathcal{P}} \left[ oldsymbol{q}_3 
ight]_{\mathcal{P}} 
ight]$$

The polynomials  $\boldsymbol{q}_1, \boldsymbol{q}_2, \boldsymbol{q}_3$  are LI iff  $[\boldsymbol{q}_1]_{\mathcal{P}}, [\boldsymbol{q}_2]_{\mathcal{P}}, [\boldsymbol{q}_3]_{\mathcal{P}}$  are LI. To see if these  $\mathcal{P}$ -coordinate vectors are LI, we look at the matrix

$$\left[ \begin{bmatrix} \boldsymbol{q}_1 \end{bmatrix}_{\mathcal{P}} \begin{bmatrix} \boldsymbol{q}_2 \end{bmatrix}_{\mathcal{P}} \begin{bmatrix} \boldsymbol{q}_3 \end{bmatrix}_{\mathcal{P}} \right] = \begin{bmatrix} -2 & 0 & 0 \\ 1 & -2 & 0 \\ 0 & 1 & -2 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}$$

W is all polynomials  $\boldsymbol{p}$  in  $\mathbb{P}_3$  that satisfy  $\boldsymbol{p}(2) = 0$ 

The polynomials  $\boldsymbol{q}_1, \boldsymbol{q}_2, \boldsymbol{q}_3$  are LI iff  $[\boldsymbol{q}_1]_{\mathcal{P}}, [\boldsymbol{q}_2]_{\mathcal{P}}, [\boldsymbol{q}_3]_{\mathcal{P}}$  are LI. To see if these  $\mathcal{P}$ -coordinate vectors are LI, we look at the matrix

$$\begin{bmatrix} [\boldsymbol{q}_1]_{\mathcal{P}} [\boldsymbol{q}_2]_{\mathcal{P}} [\boldsymbol{q}_3]_{\mathcal{P}} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -2 & 0 & 0 \\ 1 & -2 & 0 \\ 0 & 1 & -2 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \sim \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}$$

which has the indicated REF.

The polynomials  $\boldsymbol{q}_1, \boldsymbol{q}_2, \boldsymbol{q}_3$  are LI iff  $[\boldsymbol{q}_1]_{\mathcal{P}}, [\boldsymbol{q}_2]_{\mathcal{P}}, [\boldsymbol{q}_3]_{\mathcal{P}}$  are LI. To see if these  $\mathcal{P}$ -coordinate vectors are LI, we look at the matrix

$$\left[ \begin{bmatrix} \boldsymbol{q}_1 \end{bmatrix}_{\mathcal{P}} \begin{bmatrix} \boldsymbol{q}_2 \end{bmatrix}_{\mathcal{P}} \begin{bmatrix} \boldsymbol{q}_3 \end{bmatrix}_{\mathcal{P}} \right] = \begin{bmatrix} -2 & 0 & 0 \\ 1 & -2 & 0 \\ 0 & 1 & -2 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \sim \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}$$

which has the indicated REF. Thus  $\boldsymbol{q}_1, \boldsymbol{q}_2, \boldsymbol{q}_3$  are LI, so

W is all polynomials  $\boldsymbol{p}$  in  $\mathbb{P}_3$  that satisfy  $\boldsymbol{p}(2) = 0$ 

The polynomials  $\boldsymbol{q}_1, \boldsymbol{q}_2, \boldsymbol{q}_3$  are LI iff  $[\boldsymbol{q}_1]_{\mathcal{P}}, [\boldsymbol{q}_2]_{\mathcal{P}}, [\boldsymbol{q}_3]_{\mathcal{P}}$  are LI. To see if these  $\mathcal{P}$ -coordinate vectors are LI, we look at the matrix

$$\left[ \begin{bmatrix} \boldsymbol{q}_1 \end{bmatrix}_{\mathcal{P}} \begin{bmatrix} \boldsymbol{q}_2 \end{bmatrix}_{\mathcal{P}} \begin{bmatrix} \boldsymbol{q}_3 \end{bmatrix}_{\mathcal{P}} \right] = \begin{bmatrix} -2 & 0 & 0 \\ 1 & -2 & 0 \\ 0 & 1 & -2 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \sim \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}$$

which has the indicated REF. Thus  $\boldsymbol{q}_1, \boldsymbol{q}_2, \boldsymbol{q}_3$  are LI, so  $\mathcal{B} = \{\boldsymbol{q}_1, \boldsymbol{q}_2, \boldsymbol{q}_3\}$  is a basis for  $\mathbb{W}$ .

W is all polynomials  $\boldsymbol{p}$  in  $\mathbb{P}_3$  that satisfy  $\boldsymbol{p}(2) = 0$ 

The polynomials  $\boldsymbol{q}_1, \boldsymbol{q}_2, \boldsymbol{q}_3$  are LI iff  $[\boldsymbol{q}_1]_{\mathcal{P}}, [\boldsymbol{q}_2]_{\mathcal{P}}, [\boldsymbol{q}_3]_{\mathcal{P}}$  are LI. To see if these  $\mathcal{P}$ -coordinate vectors are LI, we look at the matrix

$$\left[ \begin{bmatrix} \boldsymbol{q}_1 \end{bmatrix}_{\mathcal{P}} \begin{bmatrix} \boldsymbol{q}_2 \end{bmatrix}_{\mathcal{P}} \begin{bmatrix} \boldsymbol{q}_3 \end{bmatrix}_{\mathcal{P}} \right] = \begin{bmatrix} -2 & 0 & 0 \\ 1 & -2 & 0 \\ 0 & 1 & -2 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \sim \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}$$

which has the indicated REF. Thus  $\boldsymbol{q}_1, \boldsymbol{q}_2, \boldsymbol{q}_3$  are LI, so  $\mathcal{B} = \{\boldsymbol{q}_1, \boldsymbol{q}_2, \boldsymbol{q}_3\}$  is a basis for  $\mathbb{W}$ .

Therefore, dim  $\mathbb{W} = 3$ ;  $\mathbb{W}$  is a 3-plane (aka, a hyperplane) in  $\mathbb{P}_3$ .

W is all polynomials  $\boldsymbol{p}$  in  $\mathbb{P}_3$  that satisfy  $\boldsymbol{p}(2) = 0$ 

< ロ > < 同 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ >

The polynomial  $\boldsymbol{p}$ , given by  $\boldsymbol{p}(t) = (t-1)(t-2)(t-3)$ , has  $\boldsymbol{p}(2) =$ 

 $\mathbb W$  is all polynomials  $\pmb{p}$  in  $\mathbb P_3$  that satisfy  $\pmb{p}(2)=0$ 

< ロ > < 同 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ >

The polynomial  $\boldsymbol{p}$ , given by  $\boldsymbol{p}(t) = (t-1)(t-2)(t-3)$ , has  $\boldsymbol{p}(2) = 0$ , so

 $\mathbb W$  is all polynomials  $\pmb{p}$  in  $\mathbb P_3$  that satisfy  $\pmb{p}(2)=0$ 

< ロ > < 同 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ >

The polynomial  $\boldsymbol{p}$ , given by  $\boldsymbol{p}(t) = (t-1)(t-2)(t-3)$ , has  $\boldsymbol{p}(2) = 0$ , so  $\boldsymbol{p}$  is a vector in  $\mathbb{W}$ .

 $\mathbb W$  is all polynomials  $\pmb{p}$  in  $\mathbb P_3$  that satisfy  $\pmb{p}(2)=0$ 

< ロ > < 同 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ >

The polynomial p, given by p(t) = (t-1)(t-2)(t-3), has p(2) = 0, so p is a vector in  $\mathbb{W}$ . Therefore, we can write  $p = c_1q_1 + c_2q_2 + c_3q_3$ , and

The polynomial p, given by p(t) = (t-1)(t-2)(t-3), has p(2) = 0, so p is a vector in  $\mathbb{W}$ . Therefore, we can write  $p = c_1q_1 + c_2q_2 + c_3q_3$ , and  $c_1, c_2, c_3$  are the  $\mathcal{B}$ -coordinates for p.

The polynomial p, given by p(t) = (t-1)(t-2)(t-3), has p(2) = 0, so p is a vector in  $\mathbb{W}$ . Therefore, we can write  $p = c_1q_1 + c_2q_2 + c_3q_3$ , and  $c_1, c_2, c_3$  are the  $\mathcal{B}$ -coordinates for p.

How do we find these coordinates?

The polynomial p, given by p(t) = (t-1)(t-2)(t-3), has p(2) = 0, so p is a vector in  $\mathbb{W}$ . Therefore, we can write  $p = c_1q_1 + c_2q_2 + c_3q_3$ , and  $c_1, c_2, c_3$  are the  $\mathcal{B}$ -coordinates for p.

How do we find these coordinates?

One way is to use the fact that coordinate vectors preserve LCs. Right?

W is all polynomials  $\boldsymbol{p}$  in  $\mathbb{P}_3$  that satisfy  $\boldsymbol{p}(2) = 0$ 

How do we find these coordinates?

One way is to use the fact that coordinate vectors preserve LCs. Right? This means that  $p = c_1 q_1 + c_2 q_2 + c_3 q_3$  iff

 $\mathbb W$  is all polynomials  $\boldsymbol{p}$  in  $\mathbb P_3$  that satisfy  $\boldsymbol{p}(2)=0$ 

イロト イポト イヨト イヨト

How do we find these coordinates?

One way is to use the fact that coordinate vectors preserve LCs. Right? This means that  $\boldsymbol{p} = c_1 \boldsymbol{q}_1 + c_2 \boldsymbol{q}_2 + c_3 \boldsymbol{q}_3$  iff  $[\boldsymbol{p}]_{\mathcal{P}} = c_1 [\boldsymbol{q}_1]_{\mathcal{P}} + c_2 [\boldsymbol{q}_2]_{\mathcal{P}} + c_3 [\boldsymbol{q}_3]_{\mathcal{P}}.$ 

W is all polynomials  $\boldsymbol{p}$  in  $\mathbb{P}_3$  that satisfy  $\boldsymbol{p}(2) = 0$ 

< ロ > < 同 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ >

How do we find these coordinates?

One way is to use the fact that coordinate vectors preserve LCs. Right? This means that  $\boldsymbol{p} = c_1 \boldsymbol{q}_1 + c_2 \boldsymbol{q}_2 + c_3 \boldsymbol{q}_3$  iff  $[\boldsymbol{p}]_{\mathcal{P}} = c_1 [\boldsymbol{q}_1]_{\mathcal{P}} + c_2 [\boldsymbol{q}_2]_{\mathcal{P}} + c_3 [\boldsymbol{q}_3]_{\mathcal{P}}.$ Now we're looking at vectors in  $\mathbb{R}^4$ , and we know how to solve this vector equation.

W is all polynomials  $\boldsymbol{p}$  in  $\mathbb{P}_3$  that satisfy  $\boldsymbol{p}(2) = 0$ 

イロト イポト イヨト イヨト

How do we find these coordinates?

One way is to use the fact that coordinate vectors preserve LCs. Right? This means that  $\boldsymbol{p} = c_1 \boldsymbol{q}_1 + c_2 \boldsymbol{q}_2 + c_3 \boldsymbol{q}_3$  iff  $[\boldsymbol{p}]_{\mathcal{P}} = c_1 [\boldsymbol{q}_1]_{\mathcal{P}} + c_2 [\boldsymbol{q}_2]_{\mathcal{P}} + c_3 [\boldsymbol{q}_3]_{\mathcal{P}}.$ Now we're looking at vectors in  $\mathbb{R}^4$ , and we know how to solve this vector equation. Right?

W is all polynomials  $\boldsymbol{p}$  in  $\mathbb{P}_3$  that satisfy  $\boldsymbol{p}(2) = 0$ 

We gotta solve 
$$c_1[\boldsymbol{q}_1]_{\mathcal{P}} + c_2[\boldsymbol{q}_2]_{\mathcal{P}} + c_3[\boldsymbol{q}_3]_{\mathcal{P}} = [\boldsymbol{p}]_{\mathcal{P}}.$$

## $\mathbb W$ is all polynomials ${m p}$ in $\mathbb P_3$ that satisfy ${m p}(2)=0_{a}$ , ${}_{e^{a}}$ ,

We gotta solve 
$$c_1[\boldsymbol{q}_1]_{\mathcal{P}} + c_2[\boldsymbol{q}_2]_{\mathcal{P}} + c_3[\boldsymbol{q}_3]_{\mathcal{P}} = [\boldsymbol{p}]_{\mathcal{P}}.$$

Here 
$$\boldsymbol{p}(t) = (t-1)(t-2)(t-3) = -6 + 11t - 6t^2 + t^3$$
, so

#### W is all polynomials $\boldsymbol{p}$ in $\mathbb{P}_3$ that satisfy $\boldsymbol{p}(2) = \mathbb{Q}_{a}$

We gotta solve 
$$c_1[\boldsymbol{q}_1]_{\mathcal{P}} + c_2[\boldsymbol{q}_2]_{\mathcal{P}} + c_3[\boldsymbol{q}_3]_{\mathcal{P}} = [\boldsymbol{p}]_{\mathcal{P}}.$$
  
Here  $\boldsymbol{p}(t) = (t-1)(t-2)(t-3) = -6 + 11t - 6t^2 + t^3$ , so  $[\boldsymbol{p}]_{\mathcal{P}} = \begin{bmatrix} -6\\11\\-6\\1 \end{bmatrix}$ 

#### $\mathbb W$ is all polynomials $\pmb{p}$ in $\mathbb P_3$ that satisfy $\pmb{p}(2) = 0$

We gotta solve 
$$c_1[\boldsymbol{q}_1]_{\mathcal{P}} + c_2[\boldsymbol{q}_2]_{\mathcal{P}} + c_3[\boldsymbol{q}_3]_{\mathcal{P}} = [\boldsymbol{p}]_{\mathcal{P}}.$$
  
Here  $\boldsymbol{p}(t) = (t-1)(t-2)(t-3) = -6 + 11t - 6t^2 + t^3$ , so  $[\boldsymbol{p}]_{\mathcal{P}} = \begin{bmatrix} -6\\11\\-6\\1 \end{bmatrix}$ 

Remembering what  $[\pmb{q}_1]_{\mathcal{P}}, [\pmb{q}_2]_{\mathcal{P}}, [\pmb{q}_3]_{\mathcal{P}}$  are, we get the augmented matrix

$$\begin{bmatrix} -2 & 0 & 0 & | & -6 \\ 1 & -2 & 0 & 11 \\ 0 & 1 & -2 & -6 \\ 0 & 0 & 1 & | & 1 \end{bmatrix}$$

 $\mathbb W$  is all polynomials  $\pmb{p}$  in  $\mathbb P_3$  that satisfy  $\pmb{p}(2) = \emptyset_{\square}$  , where  $\mathbb P_3$  is all polynomials  $\pmb{p}$  in  $\mathbb P_3$  that satisfy  $\pmb{p}(2) = \emptyset_{\square}$  , where  $\mathbb P_3$  is a satisfy  $p(2) = \emptyset_{\square}$  , where  $\mathbb P_3$  is a satisfy  $p(2) = \emptyset_{\square}$  , where  $\mathbb P_3$  is a satisfy  $p(2) = \emptyset_{\square}$  .

We gotta solve 
$$c_1[\boldsymbol{q}_1]_{\mathcal{P}} + c_2[\boldsymbol{q}_2]_{\mathcal{P}} + c_3[\boldsymbol{q}_3]_{\mathcal{P}} = [\boldsymbol{p}]_{\mathcal{P}}.$$
  
Here  $\boldsymbol{p}(t) = (t-1)(t-2)(t-3) = -6 + 11t - 6t^2 + t^3$ , so  $[\boldsymbol{p}]_{\mathcal{P}} = \begin{bmatrix} -6\\11\\-6\\1 \end{bmatrix}$ 

Remembering what  $[\pmb{q}_1]_{\mathcal{P}}, [\pmb{q}_2]_{\mathcal{P}}, [\pmb{q}_3]_{\mathcal{P}}$  are, we get the augmented matrix

$$\begin{bmatrix} -2 & 0 & 0 & | & -6 \\ 1 & -2 & 0 & 11 \\ 0 & 1 & -2 & -6 \\ 0 & 0 & 1 & | & 1 \end{bmatrix} \sim \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & | & 3 \\ 0 & 1 & 0 & | & -4 \\ 0 & 0 & 1 & | & 1 \\ 0 & 0 & 0 & | & 0 \end{bmatrix}$$

and then some elem row ops produce the indicated REF.

 $\mathbb W$  is all polynomials  $\boldsymbol p$  in  $\mathbb P_3$  that satisfy  $\boldsymbol p(2) = \mathbb Q_{a}$  ,  $\mathbb P_{a}$ 

We gotta solve 
$$c_1[\boldsymbol{q}_1]_{\mathcal{P}} + c_2[\boldsymbol{q}_2]_{\mathcal{P}} + c_3[\boldsymbol{q}_3]_{\mathcal{P}} = [\boldsymbol{p}]_{\mathcal{P}}.$$
  
Here  $\boldsymbol{p}(t) = (t-1)(t-2)(t-3) = -6 + 11t - 6t^2 + t^3$ , so  $[\boldsymbol{p}]_{\mathcal{P}} = \begin{bmatrix} -6\\11\\-6\\1 \end{bmatrix}$ 

Remembering what  $[\pmb{q}_1]_{\mathcal{P}}, [\pmb{q}_2]_{\mathcal{P}}, [\pmb{q}_3]_{\mathcal{P}}$  are, we get the augmented matrix

$$\begin{bmatrix} -2 & 0 & 0 & | & -6 \\ 1 & -2 & 0 & 11 \\ 0 & 1 & -2 & -6 \\ 0 & 0 & 1 & | & 1 \end{bmatrix} \sim \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & | & 3 \\ 0 & 1 & 0 & | & -4 \\ 0 & 0 & 1 & | & 1 \\ 0 & 0 & 0 & | & 0 \end{bmatrix}$$

and then some elem row ops produce the indicated REF. Right?

 $\mathbb W$  is all polynomials  $\pmb{p}$  in  $\mathbb P_3$  that satisfy  $\pmb{p}(2) = 0_{a}$  ,  $a_{a}$  ,

We gotta solve 
$$c_1[\boldsymbol{q}_1]_{\mathcal{P}} + c_2[\boldsymbol{q}_2]_{\mathcal{P}} + c_3[\boldsymbol{q}_3]_{\mathcal{P}} = [\boldsymbol{p}]_{\mathcal{P}}.$$
  
Here  $\boldsymbol{p}(t) = (t-1)(t-2)(t-3) = -6 + 11t - 6t^2 + t^3$ , so  $[\boldsymbol{p}]_{\mathcal{P}} = \begin{bmatrix} -6\\11\\-6\\1 \end{bmatrix}$ 

Remembering what  $[\pmb{q}_1]_{\mathcal{P}}, [\pmb{q}_2]_{\mathcal{P}}, [\pmb{q}_3]_{\mathcal{P}}$  are, we get the augmented matrix

$$egin{bmatrix} -2 & 0 & 0 & | & -6 \ 1 & -2 & 0 & 11 \ 0 & 1 & -2 & -6 \ 0 & 0 & 1 & | & 1 \end{bmatrix} \sim egin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & | & 3 \ 0 & 1 & 0 & | & -4 \ 0 & 0 & 1 & | & 1 \ 0 & 0 & 0 & | & 0 \end{bmatrix}$$

and then some elem row ops produce the indicated REF. Right? So,

$$c_1 = 3, c_2 = -4, c_3 = 1$$
 and

W is all polynomials  $\boldsymbol{p}$  in  $\mathbb{P}_3$  that satisfy  $\boldsymbol{p}(2) = 0_{n}$ ,  $\boldsymbol{p}_{n}$ ,  $\boldsymbol{p}$ 

We gotta solve 
$$c_1[\boldsymbol{q}_1]_{\mathcal{P}} + c_2[\boldsymbol{q}_2]_{\mathcal{P}} + c_3[\boldsymbol{q}_3]_{\mathcal{P}} = [\boldsymbol{p}]_{\mathcal{P}}.$$
  
Here  $\boldsymbol{p}(t) = (t-1)(t-2)(t-3) = -6 + 11t - 6t^2 + t^3$ , so  $[\boldsymbol{p}]_{\mathcal{P}} = \begin{bmatrix} -6\\11\\-6\\1 \end{bmatrix}$ 

Remembering what  $[\pmb{q}_1]_{\mathcal{P}}, [\pmb{q}_2]_{\mathcal{P}}, [\pmb{q}_3]_{\mathcal{P}}$  are, we get the augmented matrix

$$egin{bmatrix} -2 & 0 & 0 & | & -6 \ 1 & -2 & 0 & | & 11 \ 0 & 1 & -2 & | & -6 \ 0 & 0 & 1 & | & 1 \end{bmatrix} \sim egin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & | & 3 \ 0 & 1 & 0 & | & -4 \ 0 & 0 & 1 & | & 1 \ 0 & 0 & 0 & | & 0 \end{bmatrix}$$

and then some elem row ops produce the indicated REF. Right? So,  $c_1 = 3, c_2 = -4, c_3 = 1$  and therefore  $\begin{bmatrix} \boldsymbol{p} \end{bmatrix}_{\mathcal{B}} = \begin{bmatrix} 3 \\ -4 \\ 1 \end{bmatrix}$ .

 $\mathbb{W}$  is all polynomials  $\boldsymbol{p}$  in  $\mathbb{P}_3$  that satisfy  $\boldsymbol{p}(2) = \mathbb{Q}_2$ ,  $\boldsymbol{p}_2$ ,  $\boldsymbol{p}_3$ ,  $\boldsymbol{p}_3$